# МИНИСТЕРСТВО ПРОСВЕЩЕНИЯ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

# Министерство образования Оренбургской области

# Муниципальное образование Тюльганский район Оренбургской области МБОУ "Лицей №1", п.Тюльган

**PACCMOTPEHO** 

СОГЛАСОВАНО

**УТВЕРЖДЕНО** 

ШМО естественных наук

заместитель директора по

**УВР** 

Директор

и технологии

Старцева Е.А.

Михелева О.В.

Приказ №84 от «1» сентября 2023 г. п. тюльган

Бугайко А.В.

Протокол №1 от «28» августа 2023 г.

Протокол №1 от «29» августа 2023 г.

# РАБОЧАЯ ПРОГРАММА

по внеурочной деятельности «Основы робототехники» 7-8классы с использованием средств «Точка роста» для 5-9 класса основного общего образования

Направленность программы – техническая Возраст обучающихся – 13-14лет. Срок реализации – 1 год. Составитель: Богаткина Мария Николаевна учитель технологии

# Нормативно правовое обеспечение дополнительной общеразвивающей программы

Программа основывается на положениях основных законодательных и нормативных актов Российской Федерации:

- 1. Федеральный Закон «Об образовании в Российской Федерации» от 29.12.2012 № 273-ФЗ (с изменениями).
- 2. Федеральный Закон «О внесении изменений в Федеральный закон «Об образовании в Российской Федерации» по вопросам воспитания обучающихся» от 31.07.2020 № 403-ФЗ.
- 3. Проект Концепции развития дополнительного образования детей до 2030 г.
- 4. Стратегия развития воспитания в Российской Федерации на период до 2025 года (утверждена распоряжением Правительства РФ от 25 мая 2015 г. № 996-р).
- 5. План мероприятий по реализации Стратегии развития воспитания в Российской Федерации на период до 2025 года (утверждён распоряжением Правительства РФ от 12 ноября 2020 г. № 2945-р)
- 6. Концепция развития дополнительного образования детей, утвержденная Правительством Российской Федерации от 04.09.2014 г. 1726-р.
- 7. Федеральный проект Патриотического воспитания граждан Российской Федерации от 01.01.2021 г.
- 8. Порядок организации и осуществления образовательной деятельности по дополнительным общеобразовательным программам (утвержден приказом Минпросвещения России от 09.11.2018 г. № 196).
- 9. 06 Приказ Министерства просвещения Российской Федерации «Об Целевой модели развития региональных систем утверждении дополнительного образования детей» от 03.09.2019 г. № 467.
- 10. Санитарно-эпидемиологические требования к организациям воспитания и обучения, отдыха и оздоровления детей и молодежи (утверждено постановлением Главного государственного санитарного врача РФ от 28.09.2020 г. № 28).
- 11, Методические рекомендации по проектированию дополнительных общеразвивающих программ (включая разноуровневые программы) (Приложение к письму Департамента государственной политики в сфере воспитания детей и молодежи Министерства образования и науки РФ от 18.11.2015 № 09-3242).
- 12. Примерные требования к программам дополнительного образования детей (Приложение к письму Департамента молодежной политики, воспитания и социальной поддержки детей Министерства образования и науки РФ от 11,12, 2006 №06-1844).

#### ПОЯСНИТЕЛЬНАЯ ЗАПИСКА

Программа направлена на привлечение учащихся к современным технологиям конструирования, программирования и использования роботизированных устройств. Программа модифицированная, составлена на основе программы «Робототехника: конструирование и программирование» Филиппова С. А. (Сборник программ дополнительного образования), робототехнического образовательного набора «Клик» соответствии с современными требованиями к программам дополнительного образования.

## Актуальность программы

Воспитать поколение свободных, образованных, творчески мыслящих граждан возможно только в современной образовательной среде. Программа представляет учащимся технологии 21 века. Сегодняшним школьникам предстоит работать по профессиям, которых пока нет, использовать технологии, которые еще не созданы, решать задачи, о которых мы можем лишь догадываться. Школьное образование должно соответствовать целям опережающего развития. Для этого в школе должно быть обеспечено изучение не только достижений прошлого, но и технологий, которые пригодятся в будущем, обучение, ориентированное как на знаниевый, так и деятельностный аспекты содержания образования. Таким требованиям отвечает робототехника.

Одним из динамично развивающихся направлений программирования является программное управление робототехническими системами. В период развития техники и технологий, когда роботы начинают применяться не только в науке, но и на производстве, и быту, актуальной задачей для занятий по робототехнике является ознакомление учащихся с данными инновационными технологиями.

Робототехника - сравнительно новая технология обучения, позволяющая вовлечь в процесс инженерного творчества детей, начиная с младшего школьного возраста, что позволит обнаружить и развить навыки учащихся в таких направлениях как мехатроника, искусственный интеллект, программирование и т.д. Использование методик этой технологии обучения позволит существенно улучшить навыки учащихся в таких дисциплинах как математика, физика, информатика.

Возможность прикоснуться к неизведанному миру роботов для современного ребенка является очень мощным стимулом к познанию нового, преодолению инстинкта потребителя и формированию стремления к самостоятельному созиданию.

Новые принципы решения актуальных задач человечества с помощью роботов, усвоенные в школьном возрасте (пусть и в игровой форме), ко времени окончания вуза и начала работы по специальности отзовутся в принципиально новом подходе к реальным задачам.

Вид программы – модифицированный.

**Цель программы:** создание условий развития конструктивного мышления ребёнка средствами робототехники, формирование интереса к техническим видам творчества, популяризация инженерных специальностей

Задачи программы:

- стимулировать мотивацию учащихся к получению знаний, помогать формировать творческую личность ребенка;
- способствовать развитию интереса к технике, конструированию, программированию, высоким технологиям;
- способствовать развитию конструкторских, инженерных и вычислительных навыков;
- развивать мелкую моторику;
- способствовать формированию умения достаточно самостоятельно решать технические задачи в процессе конструирования моделей.

# Методы обучения.

<u>Познавательный</u> (восприятие, осмысление и запоминание учащимися нового материала с привлечением наблюдения готовых примеров, моделирования, изучения иллюстраций, восприятия, анализа и обобщения демонстрируемых материалов).

<u>Метод проектов</u> (при усвоении и творческом применении навыков умений в процессе разработки собственных моделей).

<u>Систематизирующий</u> (беседа по теме, составление систематизирующих таблиц, графиков, схем и т.д.).

<u>Контрольный метод</u> (при выявлении качества усвоения знаний, навыков и умений и их коррекция в процессе выполнения практических заданий).

<u>Групповая работа</u> (используется при совместной сборке моделей, а также при разработке проектов).

#### Формы организации занятий.

Форма проведения занятий планируется как для всей группы (групповая) - для освещения общих теоретических и других вопросов, передача фронтальных знаний, так и мелкогрупповые по 2-3 человека для индивидуального усвоения полученных знаний и приобретения практических навыков. Это позволяет дифференцировать процесс обучения, объединить такие противоположности, как массовость обучения и его индивидуализацию

Среди форм организации занятий в данном курсе выделяются:

- практикум;
- соревнование;
- выставка;
- проверка и коррекция знаний и умений.

# Система отслеживания и оценивания результатов:

Контроль осуществляется в форме творческих проектов, самостоятельной разработки работ, участие в выставках, показательных выступлениях.

В программе используются следующие уровни освоения программы:

Минимальный уровень - обучающийся не выполнил образовательную программу, нерегулярно посещал занятия.

<u>Базовый уровень</u> - обучающийся стабильно занимается, регулярно посещает занятия, выполняет образовательную программу.

<u>Высокий уровень</u> - обучающийся проявляет устойчивый интерес к занятиям, показывает положительную динамику развития способностей, проявляет инициативу и творчество, демонстрирует достижения.

# Адресат программы

Программа рассчитана на учащихся 7-8 классов. На реализацию программы «Основы робототехники» отводиться 34 академических часа - 1 занятие в неделю (45 мин).

Срок реализации программы 1 год

#### ОЖИДАЕМЫЕ РЕЗУЛЬТАТЫ

В процессе реализации образовательной программы, обучающиеся получают определенный объем знаний, приобретают специальные умения и навыки, происходит воспитание и развитие личности.

#### Личностные

- воспитание коммуникативных качеств посредством творческого общения учащихся в группе, готовности к сотрудничеству, взаимопомощи и дружбе;
- воспитание трудолюбия, аккуратности, ответственного отношения к осуществляемой деятельности;
- формирование уважительного отношения к труду;
- развитие целеустремленности и настойчивости в достижении целей.

# Метапредметные

- умение организовать рабочее место и соблюдать технику безопасности;
- умение сопоставлять и подбирать информацию из различных источников (словари, энциклопедии, электронные диски, Интернет источники);
- умение самостоятельно определять цель и планировать алгоритм выполнения задания; умение проявлять рационализаторский подход при выполнении работы, аккуратность;
- умение анализировать причины успеха и неудач, воспитание самоконтроля;
- умение излагать мысли в четкой логической последовательности, отстаивать свою точку зрения, анализировать ситуацию и самостоятельно находить ответы на вопросы путем логических рассуждений;
- понимание основ физики и физических процессов взаимодействия элементов конструктора.

# Предметные

- познакомить с конструктивными особенностями и основными приемами конструирования различных моделей роботов, компьютерной средой, включающей в себя графический язык программирования;
- научить самостоятельно решать технические задачи в процессе конструирования роботов (планирование предстоящих действий, самоконтроль, применять полученные знания, приемы и опыт конструирования с использованием специальных элементов, и других объектов и т.д.);

- научить создавать реально действующие модели роботов при помощи специальных элементов по разработанной схеме, по собственному замыслу;
- научить разрабатывать и корректировать программы на компьютере для различных роботов;
- уметь демонстрировать технические

#### Материально-техническое оснащение

- учебная аудитория №5;
- столы учебные 11 шт;
- стулья ученические 22 шт;
- доска учебная 1 шт;
- доска интерактивная 1шт;
- компьютеры (ноутбуки) 12шт.;
- Образовательный робототехнический манипулятор DOBOT Magician DM-EV- R2/M.
- Робототехнический образовательный набор «Клик» Модель 7880 R.
- Конструктор программируемых моделей инженерных систем (Расширенный).

#### СОДЕРЖАНИЕ КУРСА

#### Вводное занятие:

Информатика, кибернетика, робототехника. Инструктаж по ТБ.

## Основы конструирования

<u>Теория:</u> Простейшие механизмы. Хватательный механизм. Принципы крепления деталей. Рычаг. Виды механической передачи: зубчатая передача: прямая, коническая, червячная. Передаточное отношение. Ременная передача, блок. Повышающая передача. Волчок. Понижающая передача. Силовая «крутилка». Редуктор. Осевой редуктор с заданным передаточным отношением. Колесо, ось, центр тяжести.

<u>Практика:</u> Решение практических задач. Строительство высокой башни. Измерения.

#### Введение в робототехнику

<u>Теория:</u> Знакомство с контроллером робототехнического образовательного набора «Клик». Встроенные программы. Датчики. Среда программирования. Стандартные конструкции роботов. Колесные роботы. Следование по линии. Путешествие по комнате. Поиск выхода из лабиринта.

<u>Практика:</u> Решение простейших задач. Цикл, Ветвление, параллельные задачи. Кегельринг.

# Основы управления роботом

<u>Теория:</u> Релейный и пропорциональный регуляторы. Эффективные конструкторские и программные решения классических задач. Эффективные методы программирования: регуляторы, защита от застреваний, траектория с перекрестками, события, пересеченная местность. Обход лабиринта по правилу правой руки. Синхронное управление двигателями.

<u>Практика:</u> параллельные задачи, подпрограммы, контейнеры и пр. Анализ показаний разнородных датчиков.

# Состязания роботов. Игры роботов.

<u>Теория:</u> Футбол с инфракрасным мячом (основы).

<u>Практика:</u> Боулинг, футбол, баскетбол, командные игры с использованием инфракрасного мяча и других вспомогательных устройств. Использование удаленного управления. Проведение состязаний, популяризация новых видов робото-спорта. «Царь горы». Управляемый футбол роботов.

Теория: Использование микроконтроллера.

<u>Практика:</u> Подготовка команд для участия в состязаниях (Сумо. Перетягивание каната. Кегельринг. Следование по линии. Слалом. Лабиринт) Регулярные поездки.

# Творческие проекты

Теория: Одиночные и групповые проекты.

<u>Практика</u>: Разработка творческих проектов на свободную тему. Роботы помощники человека. Роботы-артисты

# Инструктаж по ТБ.

<u>Теория:</u> Цикл бесед о правилах поведения на занятии и работы на компьютере.

Практика: Зачёт по прослушанному материалу.

Итоговое занятие Обсуждение работы объединения за учебный год. Демонстрация изготовленных конструкций.

**Итоговая аттестация:** Обсуждение работ за учебный год. Демонстрация изготовленных конструкций.

Календарный учебный график

- · ·		T _		лендарный учеоный график 	T
№ п/п	Дата	Форма занятия	Кол-во часов	Тема	Форма контроля∖ аттестации
				Вводное занятие	
1		Беседа, видеороли- ки, демонстрация конструктора	1	Что такое "Робот". Виды, значение в современном мире, основные направления применения. Состав конструктора, правила работы.	Ответы на вопросы во время беседы. Зачет по ТБ
2		Беседа, видеороли- ки, демонстрация проекта	1	Проект. Этапы создания проекта. Оформление проекта.	Индивидуальный, фронтальный опрос
3		Беседа, демонстра- ция СП	1	Ознакомление с визуальной средой программирования робототехнического образовательного набора «Клик». Интерфейс. Основные блоки.	Индивидуальный, фрон- тальный опрос
				Введение в робототехнику. Знакомство с роботами	
4		Беседа, демонстрация модуля робототехнического образовательного набора «Клик»	1	Обзор модуля робототехнического образовательного набора «Клик». Экран, кнопки управления, индикатор состояния, порты.	Практическая работа
5		Беседа, демонстрация сервомоторов робототехнического образовательного набора «Клик»	1	Обзор сервомоторов робототехнического образовательного набора «Клик», их характеристика. Сравнение основных показателей (обороты в минуту, кругящий момент, точность). Устройство, режимы работы.	Индивидуальный, фрон- тальный опрос
6		Беседа, демонстрация робототехнического образовательного набора «Клик»	1	Сборка модели робота по инструкции.	Практическая работа
7		Беседа, демонстрация датчика робототехнического образовательного набора «Клик»	1	Обзор датчика касания. Устройство, режимы работы.	Практическая работа
				Основы управления роботом	

8	Беседа, демонстра- ция датчика	1	Обзор гироскопического датчика образовательного набора «Клик». Устройство, режимы работы.	Практическая работа
9	Беседа, демонстра- ция датчика	1	Обзор датчика света. Устройство, режимы работы	Практическая работа
10	Беседа, демонстра- ция датчика	1	Обзор ультразвукового датчика. Устройство, режимы работы. Проверочная работа на тему: "Характеристики и режимы работы активных компонентов"	Проверочная работа
11	Беседа, демонстра- ция робота	1	Движения по прямой траектории.	Практическая работа, собранная модель, выполняющая предполагаемые действия
12	Беседа, демонстра- ция робота	1	Точные повороты.	Практическая работа, собранная модель, вы- полняющая предполага- емые действия
			Состязания роботов. Игры роботов.	
13	Беседа, демонстрация робота робототехнического образовательного набора «Клик»	1	Движения по кривой траектории. Расчёт длинны пути для каждого колеса при повороте с заданным радиусом и углом.	Практическая работа, собранная модель, вы- полняющая предполага- емые действия
14	Беседа, демонстрация робота робототехнического образовательного набора «Клик»	1	Игра "Весёлые старты". Зачет времени и количества ошибок	Соревнование роботов
15	Беседа, демонстрация робота робототехнического образовательного набора «Клик»	1	Захват и освобождение "Кубойда". Механика механизмов и машин. Виды соединений и передач и их свойства.	Практическая работа, собранная модель, выполняющая предполагаемые действия
16	Беседа, демонстрация робота робототехнического образовательного набора «Клик»	1	Решение задач на движение с использованием датчика касания.	Практическая работа, собранная модель, выполняющая предполагаемые действия

17	Беседа, демонстрация робота робототехнического образовательного набора «Клик»	1	Решение задач на движение с использованием датчика света. Изучение влияния цвета на освещенность	Практическая работа, собранная модель, выполняющая предполагаемые действия
18	Беседа, демонстрация робота робототехнического образовательного набора «Клик»	1	Решение задач на движение с использованием гироскопического датчика.	Практическая работа, собранная модель, выполняющая предполагаемые действия
19	Беседа, демонстрация робота робототехнического образовательного набора «Клик»	1	Решение задач на движение с использованием ультразвукового датчика расстояния.	Практическая работа, собранная модель, выполняющая предполагаемые действия
20	Беседа, демонстрация робота робототехнического образовательного набора «Клик»	1	Программирование с помощью интерфейса модуля. Контрольный проект на тему: "Разработка сценария движения с использованием нескольких датчиков".	Практическая работа, собранная модель, выполняющая предполагаемые действия
21	Беседа, демонстрация робототехнического образовательного набора «Клик»	1	Битва роботов	Соревнования роботов
22	Беседа, демонстра- ция СП, робота	1	Многозадачность. Понятие параллельного программирования.	Практическая работа, собранная модель, выполняющая предполагаемые действия
23	Беседа, демонстра- ция СП, робота	1	Оператор цикла. Условия выхода их цикла. Прерывание цикла.	Практическая работа, собранная модель, выполняющая предполагаемые действия
24			Творческие проекты	
25	Беседа, демонстра- ция СП, робота	1	Оператор выбора (переключатель). Условия выбора.	Практическая работа, собранная модель, вы- полняющая предполага-

				емые действия
26	Беседа, демонстра- ция СП, робота	1	Многопозиционный переключатель. Условия выбора.	Практическая работа, собранная модель, выполняющая предполагаемые действия
27	Беседа, демонстра- ция СП, робота	1	Многопозиционный переключатель. Условия выбора.	Практическая работа, собранная модель, выполняющая предполагаемые действия
28	Беседа, демонстра- ция СП, робота	1	Динамическое управление	Практическая работа, собранная модель, выполняющая предполагаемые действия
29	Беседа, видеороли- ки	1	Битва роботов	Соревнование роботов
30	Беседа, видеороли- ки	1	Правила соревнований. Работа над проектами «Движение по заданной траектории», «Кегельринг». Соревнование роботов на тестовом поле.	Практическая работа, собранная модель, вы- полняющая предполага- емые действия
31	Беседа, видеороли- ки	1	Измерение освещенности. Определение цветов. Распознавание цветов. Использование робототехнического образовательного набора «Клик» в качестве цифровой лаборатории.	Практическая работа, собранная модель, выполняющая предполагаемые действия
32	Беседа, видеороли- ки	1	Измерение расстояний до объектов. Сканирование местности.	Практическая работа, собранная модель, выполняющая предполагаемые действия
33	Беседа, видеороли- ки	1	Реакция робота на звук, цвет, касание. Таймер.	Практическая работа, собранная модель, выполняющая предполагаемые действия
34	Конференция	1	Защита проекта «Мой собственный уникальный робот»	Выступление с защитой собственного проекта

#### Список использованной литературы

#### Литература для педагога

- 1. Немов Р.С. Психология. Т. 2, М: Владос, 2018.
- 2. Селевко Г.К. Энциклопедия образовательных технологий: В 2 т М.: НИИ школьных технологий, 2017г.
- 3. Столяров Ю.С. Развитие технического творчества школьников. -М.: Просвещение, 2016.
- 4. Филиппов С. А. программа «Робототехника: конструирование и программирование» (Сборник программ дополнительного образования детей Санкт-Петербургского института). 2019г.
- 5. Шиховцев В.Г. Программа «Радиотехника» (Сборник программ дополнительного образования детей Московского института открытого образования). 2018г.
- II. Специальная литература.
- 1. Копосов Д. Г. Первый шаг в робототехнику. Практикум для 5-6 классов Д. Г. Копосов. М.: БИНОМ. Лаборатория знаний, 2017- 292 с.
- 2. Овсяницкая Л.Ю. Курс программирования робота EV3 в среде Lego Mindstorms EV3, Д.Н. Овсяницкий, А.Д. Овсяницкий. 2-е изд., перераб. И доп М.: Издательство «Перо», 2016. -300с.
- 3. Лабораторные практикумы по программированию [Электронный ресурс].
- 4. Образовательная программа «Введение в конструирование роботов» и графический язык программирования роботов [Электронный ресурс] http://learning.9151394.ru/course/ view.php?id=280#program\_blocks
- 5. Программы для робота [Электронный ресурс] http://service.lego.com/enus/helptopics/?questionid=2

## Интернет-ресурс:

- 1. http://www.mindstorms.su
- 2. https://education.lego.com/ru-ru
- 3. http://robototechnika.ucoz.ru
- 4. http://www.nxtprograms.com/projects1.html
- 5. http://www.prorobot.ru/lego.php
- 6. https://education.lego.com/ru-ru/lessons?pagesize=24
- 7. https://robot-help.ru/lessons/lesson-1.html
- 8. http://www.prorobot.ru

# Литература для родителей, детей

- 1. Клаузен Петер. Компьютеры и роботы. М.: Мир книги, 2017.
- 2. Филиппов С. А. Робототехника для детей и родителей. СПб.: Наука, 2018
- 3. Макаров И. М., Топчеев Ю. И. Робототехника. История и перспективы. М.: Наука, Изд-во МАИ, 2017.